

Opravují pan Kováč!

Katedra matematiky Fakulty jaderné a fyzikálně inženýrské ČVUT v Praze

| Jméno a příjmení | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 |
|------------------|---|---|---|---|---|---|
| | | | | | | |

CELKEM

Zápočtová písemná práce č. 2 z předmětu 01MAB4 – varianta A

3. května 2021, 9:20–11:20

1 (9 bodů)

Nechť $a, b, c > 0$. Vypočtěte objem tělesa

$$T = \left\{ (x, y, z) \in \mathbf{E}^3 : \left(\sqrt{\frac{x}{a}} + \sqrt{\frac{y}{b}} \right)^4 + \frac{z^2}{c^2} \leq \sqrt{\frac{x}{a}} - \sqrt{\frac{y}{b}} \wedge x, y, z \geq 0 \right\}.$$

2 (9 bodů)

Jakých extremálních hodnot nabývá funkce

$$g(x, y, z) = x^2 - 4xy + 6x + 5y^2 - 2yz - 10y + 2z^2 - 4z$$

v rovině $y - z + 1 = 0$? Úlohu řešte výhradně metodou Lagrangeových multiplikátorů.

3 (10 bodů)

Vyšetřete lokální extrémy funkce $z(x, y, u)$, jež je zadána rovnicí

$$z^3 + 3uz^2 + 4x^2 + 24xy - u^3 + 68y + 2y^2 = 37.$$

Omezte se na případ, kdy $z > 0$ a současně $u > 0$.

4 (4 body)

Vypočítejte moment setrvačnosti $J = \int_V (x^2 + y^2) d(x, y, z)$ pro polokulovou vrstvu

$$V = \left\{ (x, y, z) \in \mathbf{E}^3 : r^2 \leq x^2 + y^2 + z^2 \leq R^2 \wedge z \geq 0 \right\}.$$

5 (9 bodů)

Určete souřadnice těžiště obrazce

$$A = \left\{ (x, y) \in \mathbf{R}^2 : \left(\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} \right)^2 \leq 2 \frac{y^3}{b^3} \right\}.$$

\checkmark = bod

\times = pol bod

$\checkmark!$ = bod se uznává pouze za zcela přesný
či kladný výsledek

$\checkmark\checkmark!$ = jeden bod lze udělit i za nesprávný či kladný
výsledek (polohu k němu student dosáhl
korektními postupy a dopustil se pouze
numerických chyb), zadáváno druhý bod
je udělováno za zcela správný či kladný
výsledek

$$\begin{aligned}x &= ap \cos \vartheta \cos^4 \psi \\y &= bp \cos \vartheta \sin^4 \psi \\z &= cp \sin \vartheta\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\rho^2 \cos^2 \vartheta + \rho^2 \sin^2 \vartheta &\leq 1 \rho \sqrt{\cos^2 \vartheta} \cos(2\psi) \\ \rho^{3/2} &\leq \sqrt{\cos^2 \vartheta} \cos 2\psi \\ \rho^3 &\leq \text{const.} \cdot \cos^2(2\psi)\end{aligned}$$

9f

$$\begin{aligned}\checkmark \quad \cos(2\psi) > 0 &\Rightarrow \varphi \in (0, \frac{\pi}{4}) \\ \checkmark \quad x, y, z > 0 &\Rightarrow \varphi \in (0, \frac{\pi}{2}) \text{ a } \vartheta \in (0, \frac{\pi}{2})\end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \varphi \in (0, \frac{\pi}{4}) \\ \vartheta \in (0, \frac{\pi}{2}) \end{array} \right\} \Rightarrow$$

$$\begin{aligned}J &= 4abc \rho^2 \cos \vartheta \cos^3 \psi \sin^3 \psi \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} \int_{\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_{0}^{\sqrt{\cos^2(2\psi)}} 4abc \rho^2 \cos \vartheta \cos^3 \psi \sin^3 \psi d\rho d\vartheta d\psi = \\ V(T) &= \int_T^1 d(x, y, z) = \int_0^1 \int_0^1 \int_0^1 4abc \rho^2 \cos \vartheta \cos^3 \psi \sin^3 \psi d\rho d\vartheta d\psi = \\ &= \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{3} \int_0^{\frac{\pi}{4}} \int_0^{\frac{\pi}{2}} abc \cdot \cos \vartheta \cos^2(2\psi) \sin^3(2\psi) d\vartheta d\psi = \left| \begin{array}{l} \text{věta o} \\ \text{separabilitě} \end{array} \right| = \\ &= \frac{1}{6} abc \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^2 \vartheta d\vartheta \cdot \int_0^{\frac{\pi}{4}} \cos^2(2\psi) \cdot (1 - \cos^2(2\psi)) \cdot \sin(2\psi) d\psi = \\ &= \left| \begin{array}{l} u = \cos(2\psi) \\ du = -\sin(2\psi) \cdot 2 \cdot d\psi \end{array} \right| = \frac{1}{12} abc \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1 - \cos 2\vartheta) d\vartheta \cdot \int_0^1 u^2 (1 - u^2) \cdot \frac{1}{2} du = \\ &= \frac{1}{24} abc \left[\vartheta - \frac{1}{2} \sin(2\vartheta) \right]_0^{\frac{\pi}{2}} \cdot \left[\frac{u^3}{3} - \frac{u^5}{5} \right]_0^1 = \frac{1}{48} abc \cdot \pi \left(\frac{1}{3} - \frac{1}{5} \right) = \\ &= \frac{1}{48} \cdot \frac{2}{15} \pi abc = \frac{1}{360} \pi abc\end{aligned}$$

$$L(x, y, z) = x^2 - 4xy + 6x + 5y^2 - 2yz - 10y + 2z^2 - 4z + 7(y-2+1) \quad \underline{96}$$

multiplikátor
 $\underbrace{(y-2+1)}_{g(x, y, z)}$

$$\begin{aligned} \operatorname{grad} \vec{L} = \vec{0} \Rightarrow \frac{\partial L}{\partial x} &= 2x - 4y + 6 = 0 \\ \frac{\partial L}{\partial y} &= -4x + 10y - 2z - 10 + 7 = 0 \\ \frac{\partial L}{\partial z} &= -2y + 4z - 4 - 7 = 0 \end{aligned} \quad \boxed{\checkmark}$$

řešení: $\vec{a} = (-3, 0, 1)$ & $\lambda = 0 \quad \checkmark$

Postačující podmínka: Hessova matice: $L = \begin{pmatrix} 2 & -4 & 0 \\ -4 & 10 & -2 \\ 0 & -2 & 4 \end{pmatrix}$

ona je dokonc. stejná $\forall (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$

$$\Rightarrow d^2 \vec{L}_{\vec{a}}(dx, dy, dz) = 2dx^2 + 10dy^2 + 4dz^2 - 8dxdy - 4dydz \quad \checkmark$$

Redukce užitím mazly:

$$dg_1(dx, dy, dz) = dy - dz = 0$$

$$dg_2(dx, dy, dz) = dx - dz = 0$$

$$dx = dy \quad \checkmark$$

! není-li všechn stac. bod správně, odhad dal se neopracuje !

$$\begin{aligned} \Rightarrow \frac{1}{2} d^2 \vec{L}_{\vec{a}}^{(\text{red})}(dx, dy) &= dx^2 + 5dy^2 + 2dy^2 - 4dxdy - 2dy^2 = \\ &= dx^2 + 5dy^2 - 4dxdy = (dx, dy) \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} dx \\ dy \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$A \equiv \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 5 \end{pmatrix} \triangleright 0 \Leftarrow \underbrace{1 > 0}_\text{Gjeler} \wedge \underbrace{\det(A) = 5 - 4 = 1 > 0}_\text{koicktní}$$

(a explicitně zapsané rozhodnutí o typu definitorství)

Závěr:

Bod $\vec{a} = (-3, 0, 1)$ je bodem ostrého lokálního výškového minima

\checkmark Závěr

$$R = R(x, y, u)$$

Existenční podmínka: $\frac{\partial F}{\partial R} = 3R^2 + 6uR \neq 0$ ✓

Nutná podmínka pro extremum:

$$\text{grad } R = -\frac{1}{\partial R} \left(\frac{\partial F}{\partial x}; \frac{\partial F}{\partial y}; \frac{\partial F}{\partial u} \right) \neq 0$$

Stočí, když je trojice, kde shodou umí počítat derivace implikativní řeč
R, u > 0

$$\begin{aligned} x + 24y &= 0 \\ 24x + 4y + 68 &= 0 \\ 3z^2 &= 3u^2 \\ F(x, y, R, u) &= 0 \end{aligned} \quad \Rightarrow \quad \checkmark$$

$$\begin{aligned} x &= -3 \quad \& y = +1 \quad \& R = u \\ u^3 + 3u^3 - u^3 + 36 - 72 + 2 + 68 &= 37 \\ 3u^3 &= 3 \\ u &= 1 \end{aligned}$$

\Rightarrow stacionární bod: $\vec{a} = (x_0, y_0, u_0) = (-3, 1, 1)$ ✓

k němu patřící generující bod: $\vec{x} = (x_0, y_0, u_0, z_0) = (-3, 1, 1, 1)$ ✓

Kontrola existenční podmínky:

$$\frac{\partial F}{\partial R}(\vec{a}) = 3 + 6 = 9 \neq 0 \quad (\text{tedy OK})$$

Hessova matice generující funkce:

$$H_F = \begin{pmatrix} 8 & 24 & 0 & \cdot \\ 24 & 4 & 0 & \cdot \\ 0 & 0 & -6u & \cdot \\ 0 & 0 & 6z & 3z^2 + 6uz \end{pmatrix} \quad \begin{matrix} \text{retaz} \\ H \text{ matice} \\ \text{implikativní řeč} \end{matrix}$$

Hessova matice implikativní funkce ve stacionárním bodě:

$$H_R = -\frac{1}{9} \begin{pmatrix} 8 & 24 & 0 \\ 24 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & -6u \end{pmatrix} \vec{a} = -\frac{1}{9} \begin{pmatrix} 8 & 24 & 0 \\ 24 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & -6 \end{pmatrix}$$

Druhy totální diferenční implikativní funkce $R = R(x, y, u)$ v bodě \vec{a} :
(upravený a i na mabolenní držení)
 $\frac{2}{9}$.

$$\begin{aligned} \frac{2}{9} \cdot d^2 R_{\vec{a}}(dx, dy, du) &= -4dx^2 - 2dy^2 - 24dxdy + 3du^2 \\ &= -2(dy + 6dx)^2 + 68dx^2 + 3u^2 \neq 0 \end{aligned}$$

(korektní vzhlednuto o typu definitnosti)

\Rightarrow implikativní funkce $R = R(x, y, u)$ ve stejném stacionárním bodě $\vec{a} = (-3, 1, 1)$ má sedlový bod, a tedy nemá extremum

Závěr

$$\begin{aligned}x &= \text{pcnt my} \\y &= \text{pcnt my} \\z &= \text{pcnt}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned} r^2 &\leq x^2 + y^2 + R^2 \leq R^2 \quad \& \quad k > 0 \\ r &\leq p \leq R \quad \& \quad \delta > 0 \end{aligned}$$

46

$$\begin{aligned}
 & \int_V (x^2 + y^2) d(x, y, z) = \int_0^{2\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^R \rho^2 \cos^2 \vartheta \cdot \rho^2 \sin^2 \vartheta \, d\rho \, d\vartheta \, d\varphi = \\
 & = \left| \begin{array}{l} \text{separaci} \\ \text{z} \end{array} \right| = \int_0^{2\pi} 1 \, d\varphi \cdot \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1 - \sin^2 \vartheta) \sin^2 \vartheta \, d\vartheta \cdot \int_0^R \rho^4 \, d\rho = \\
 & = \left| \begin{array}{l} u = \sin \vartheta \\ du = \cos \vartheta \, d\vartheta \end{array} \right| = 2\pi \cdot \int_0^1 (1 - u^2) \, du \cdot \frac{1}{5} (R^5 - r^5) = \\
 & = \frac{2}{5} \pi (R^5 - r^5) \cdot \left[u - \frac{u^3}{3} \right]_0^1 = \frac{2}{5} \left(1 - \frac{1}{3} \right) \pi (R^5 - r^5) = \\
 & = \underline{\underline{\underline{\frac{4}{15} \pi (R^5 - r^5)}}} \quad \checkmark
 \end{aligned}$$

$$\left(\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2}\right)^2 \leq 2 \frac{z^3}{b^3} \Rightarrow y > 0 \Rightarrow \varphi \in (0, \pi)$$

$$p^4 \leq 2 p^3 \sin^3 \varphi$$

$$p \leq 2 \sin^3 \varphi$$

$$\begin{aligned} x &= a p \cos \varphi \\ y &= b p \sin \varphi \\ z &= a b p \end{aligned}$$

(volba súradnic)

$$\underline{S = \mu_2(A)} = \int_A 1 d(x, y) = \int_0^\pi \int_0^{2\sin^3 \varphi} abp dp d\varphi = \frac{1}{2} ab \int_0^\pi 4 \sin^6(\varphi) d\varphi =$$

$$= 4ab \int_0^{\pi/2} \sin^6(\varphi) d\varphi = \left| \begin{array}{l} m=0 \quad m=6 \\ \Gamma(1/2) = \sqrt{\pi} \quad \Gamma(7/2) = \sqrt{\pi} \frac{5!!}{2^3} \\ \Gamma(4) = 3! = 6 \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{ne napôeda} \\ \text{u tabuľky} \\ \text{javobdahu} \end{array}$$

$$\frac{\Gamma(1/2) \cdot \Gamma(7/2)}{2 \Gamma(4)} = \pi \frac{5 \cdot 3}{2 \cdot 6 \cdot 8} = \frac{5\pi}{32} \quad \left| \begin{array}{l} \\ \\ \end{array} \right| = 4ab \cdot \frac{5\pi}{32} = \frac{5}{8}\pi ab$$

$$\underline{x_T} = \frac{8}{5\pi ab} \int_A x d(x, y) = \frac{8}{5\pi ab} \int_0^\pi \int_0^{2\sin^3 \varphi} abp \cdot ap \cdot \sin \varphi dp d\varphi =$$

$$= \frac{8}{15\pi} a \int_0^\pi \cos \varphi \cdot 8 \cdot \sin^9 \varphi d\varphi = 0$$

$$\underline{y_T} = \frac{8}{5\pi ab} \int_A y d(x, y) = \frac{8}{5\pi ab} \int_0^\pi \int_0^{2\sin^3 \varphi} abp \cdot bp \sin \varphi dp d\varphi =$$

$$= \frac{8b}{5\pi} \cdot \frac{1}{3} 2^3 \int_0^\pi \sin^{10}(\varphi) d\varphi = \frac{128b}{15\pi} \int_0^{\pi/2} \sin^{10}(\varphi) d\varphi =$$

$$= \left| \begin{array}{l} m=0 \quad m=10 \\ \Gamma(1/2) \cdot \Gamma(11/2) \\ 2 \Gamma(6) \end{array} \right| = \frac{\sqrt{\pi} \cdot \sqrt{\pi}}{2 \cdot 5!} \cdot \frac{9!!}{2^5} =$$

$$= \frac{128b}{15\pi} \pi \cdot \frac{1}{2^6} \cdot \frac{9 \cdot 7 \cdot 5 \cdot 3}{5 \cdot 4 \cdot 3 \cdot 2} = \frac{9 \cdot 7 \cdot 6}{5 \cdot 4 \cdot 3} = \frac{21}{20} b$$

✓!

Pokud někdo dosáhl
až k tomuto početnímu
výsledku už řešku,
odměnou mu jsou
2 bonusové body
(nad rámec hodnocení)

$$\left[\left(\frac{|x|}{a} + \frac{|y|}{b} \right)^2 + \frac{z^2}{c^2} \right]^2 \leq \frac{|x|}{a} - \frac{|y|}{b}$$

8b

$$x = ap \cos \varphi$$

\rightarrow někde užit pouze vlastnost φ mezi interval $(0; \frac{\pi}{2})$ \Rightarrow mimo interval symetrie (*)

$$y = bp \sin \varphi$$

$$\lambda_1 = 2abc \rho^2 \cos^2 \varphi \sin^2 \varphi$$

$$z = cq \sin \varphi$$

$$B = \{(p, \rho, \vartheta, \varphi) \in \mathbb{R}^3 : \underbrace{\rho^4 \leq p \cos \vartheta (\cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi)}_{\rho^3 \leq \cos \vartheta \cos(2\varphi)}$$

$$\cos \vartheta \cos(2\varphi) > 0 \Rightarrow \cos \vartheta > 0 \text{ (to je ale vždy)} \Rightarrow \cos(2\varphi) > 0 \Rightarrow$$

jou-li některé mere chybějí
dále je NEOPRAVIT!

$$\Rightarrow \varphi \in (-\frac{\pi}{4}; \frac{\pi}{4}) \cup (\frac{3}{4}\pi; \frac{5}{4}\pi)$$

$$\text{(*) } \frac{\pi}{4} \quad \frac{\pi}{2} \quad \frac{3}{4} \quad \text{fakt. } \cos(2\varphi)$$

$$\lambda_3(B) = 4 \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_{0}^{\frac{3}{4}\pi} 2abc \rho^2 \cos^2 \varphi \sin^2 \varphi d\rho d\vartheta d\varphi =$$

$$= \frac{4}{3} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos^2 \vartheta \cos(2\varphi) \cdot \cos \vartheta \cos(2\varphi) d\vartheta d\varphi \cdot abc =$$

$$= \frac{4}{3} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin(2\varphi) \cos(2\varphi) d\varphi \cdot \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos^2(\vartheta) d\vartheta \cdot abc =$$

$$= \frac{4}{3} \left[\frac{1}{4} \sin^2(2\varphi) \right]_0^{\frac{\pi}{2}} \cdot abc \cdot 2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{1 + \cos(2\vartheta)}{2} d\vartheta = \frac{1}{3} \left[\vartheta + \frac{1}{2} \sin(2\vartheta) \right]_0^{\frac{\pi}{2}} abc =$$

$$= \frac{\pi}{6} abc$$

✓ za cípky
smyšleny krok
ve výpočtu

$$f(x_1, x_2) = x_1^2 x_2^3 \quad M = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \mid 2x_1 + 3x_2 + 4x_2 = 9, \quad x_1, x_2 > 0\}$$

$$L = x_1^2 x_2^3 + \lambda(2x_1 + 3x_2 + 4x_2)$$

$$\begin{aligned}\frac{\partial L}{\partial x_1} &= 2x_1 x_2^3 + 2\lambda = 0 & \frac{\partial L}{\partial x_2} &= 3x_1^2 x_2^2 + 3\lambda = 0 & \frac{\partial L}{\partial \lambda} &= 4x_1^2 x_2^3 + 4x_2 = 0 \\ x_1 &= -x_2 x_2^4 & x_2 &= -x_1^2 x_2^4 & \lambda &= -x_1^2 x_2^3\end{aligned}$$

$x_1 = x_2 = z$

$$\vec{a} = (1, 1, 1) \quad \lambda = -1$$

$$\begin{aligned}\frac{\partial^2 L}{\partial x_1^2} &= 2x_2^3 & \frac{\partial^2 L}{\partial x_2^2} &= 6x_1^2 x_2^4 & \frac{\partial^2 L}{\partial z^2} &= 12x_1^2 x_2^2 \\ \frac{\partial^2 L}{\partial x_1 \partial x_2} &= -6x_1 x_2^4 & \frac{\partial^2 L}{\partial x_1 \partial z} &= -12x_1^2 x_2^3 & \frac{\partial^2 L}{\partial x_2 \partial z} &= 8x_1 x_2^3\end{aligned}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 6 & 8 \\ 6 & 6 & 12 \\ 8 & 12 & 12 \end{pmatrix} =$$

$$d^2 L_{\vec{a}} (dx, dy, dz) = 2dx^2 + 6dy^2 + 12dz^2 + 12dxdy + 24dydz + 16dxdz$$

$$g(x_1, x_2) = 2x_1 + 3x_2 + 4x_2 = 0$$

$$dg(dx, dy, dz) = 2dx + 3dy + 4dz = 0$$

$$\Rightarrow dx = -2dz - \frac{3}{2}dy$$

$$d^2 L_{\vec{a}}^{(red)} (dy, dz) = 2(4dz^2 + 6dzdy + \frac{9}{4}dy^2) + 6dy^2 + 12dz^2 +$$

$$+ 12(-2dz - \frac{3}{2}dy)dy + 24dydz - 16(2dz + \frac{3}{2}dy)dz =$$

$$\begin{aligned}&= 8dz^2 + 12dydz + \frac{9}{2}dy^2 + 6dy^2 + 12dz^2 - 24dydz - 18dy^2 + \\&+ 24dydz - 32dz^2 - 24dydz = -12dz^2 - \frac{15}{2}dy^2 - 12dydz = \\&= -12 [dz + \frac{dy}{2}] - \frac{15}{2}dy^2 = -12 [(dz + \frac{dy}{2})^2 - \frac{dy^2}{4}] - \frac{15}{2}dy^2 = \\&= -12 (dz + \frac{dy}{2})^2 + 3dy^2 - \frac{15}{2}dy^2 = -12 (dz + \frac{dy}{2})^2 - \frac{9}{2}dy^2 < 0\end{aligned}$$

✓

$$\vec{a} = (1, 1, 1) \dots \text{wyzane' lokalny maximum}$$

$$f + 2x + x^2 + 2y + 4xy + 5y^2 - 3z - 2xz - 6yz + 3z^2 = 0$$

$$H(x, y, z)$$

9+1

Existenciální podmínka:

$$\Delta(x, y, z) = \frac{\partial H}{\partial z} = -3 - 2x - 6y + 6z \neq 0 \quad \checkmark$$

Hledání stacionárních bodů

$$\frac{\partial H}{\partial x} = 0 \wedge \frac{\partial H}{\partial y} = 0 \wedge \frac{\partial H}{\partial z} = -\frac{\partial x}{\Delta} \wedge \frac{\partial H}{\partial y} = -\frac{\partial y}{\Delta} \Rightarrow \left(\frac{\partial H}{\partial x}, \frac{\partial H}{\partial y} \right) = \vec{0}$$

$$\frac{\partial H}{\partial x} = 2 + 2x + 4y - 2z = 0 \quad \checkmark \quad \frac{\partial H}{\partial y} = 2 + 4x + 10y - 6z = 0 \quad \checkmark$$

$$x = z - 2y - 1 \quad \rightarrow \quad 1 + 2z - 4y - 2 + 5y - 3z = 0$$

$$x = -z - 3 \quad \leftarrow \quad y = 1 + z$$

$$\begin{aligned} & 4 - 2z - 6 + z^2 + 6z + 9 + 2 + 2z - 16z - 12 - 4z^2 + 5 + 10z + 5z^2 - 3z \\ & + 2z^2 + 6z - 6z - 6z^2 + 3z^2 = 0 \end{aligned}$$

$$2z^2 - 3z - 1 = 0$$

$z = 2$ nebo $z = 1 \Rightarrow$ máme dva stacionární body:

$$\boxed{\vec{a} = (-4, 2) \quad \Delta(\vec{a}) = 1 \quad \text{a} \quad \vec{b} = (-5, 3) \quad \Delta(\vec{b}) = 2}$$

$$\text{Ověření existenciální podmínky: } \left. \begin{array}{l} \Delta(-4, 2, 1) = -3 + 8 - 12 + 6 = -1 \neq 0 \\ \Delta(-5, 3, 2) = -3 + 10 - 18 + 12 = 1 \neq 0 \end{array} \right\} \checkmark$$

Testování podmínek:

$$\frac{\partial^2 H}{\partial x^2} = -\frac{\partial^2 x}{\Delta} = -\frac{2}{\Delta} \quad \frac{\partial^2 H}{\partial y^2} = -\frac{\partial^2 y}{\Delta} = -\frac{10}{\Delta} \quad \frac{\partial^2 H}{\partial x \partial y} = -\frac{\partial^2 xy}{\Delta} = -\frac{4}{\Delta}$$

$$d^2 \vec{a} (dx, dy) = 2dx^2 + 10dy^2 + 8dx dy = 2[(dx + 2dy)^2 + dy^2] > 0$$

$$d^2 \vec{a} (dx, dy) = -2dx^2 - 10dy^2 - 8dx dy = -d^2 \vec{a} (dx, dy) < 0$$

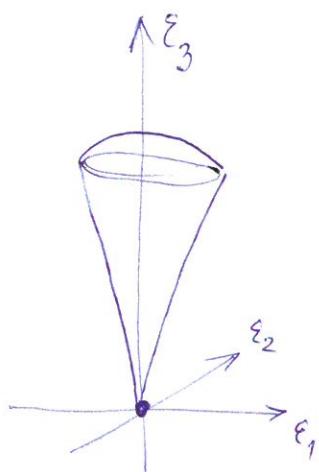
Závěr: $\vec{a} = (-4, 2) \not\in H \quad \Delta(\vec{a}) \neq 0 \quad \left. \begin{array}{l} \vec{b} = (-5, 3) \not\in H \quad \Delta(\vec{b}) \neq 0 \end{array} \right\}$ zde ale man' byl typ definitnosti
uváděn korektně

$$\begin{aligned}x &= \rho \cos \vartheta \cos \varphi \\y &= \rho \cos \vartheta \sin \varphi \\z &= \rho \sin \vartheta\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}x^2 + y^2 + z^2 &\leq R^2 \quad \& \quad x^2 + y^2 \leq z^2 \quad \& \quad z \geq 0 \\0 &\leq R \quad \& \quad \rho^2 (\cos^2 \vartheta + \sin^2 \vartheta) \leq \rho^2 \cos^2 \vartheta \quad \& \quad \sqrt{\rho^2} \geq 0 \\1 &\geq \rho^2 \geq 1 \quad \& \quad \rho^2 \geq 1 \\1 &\geq \rho^2 \geq 1 \quad \& \quad \rho^2 \geq 1 \\J &\in \left(\frac{\pi}{4}, \frac{\pi}{2}\right)\end{aligned}$$

$$V_{SF} = \left\{ (\rho, \varphi, J) \in \mathbb{R}^3 : \underbrace{0 < \rho < R \wedge \varphi \in (0; 2\pi) \wedge J \in \left(\frac{\pi}{4}; \frac{\pi}{2}\right)} \right\}$$

tohle musí být otevřená množina
(to platí v definici regularity zobrazen)



$$\begin{aligned}J &= \int_V (x^2 + y^2) d(x, y, z) = \left| \begin{array}{l} \text{sférické} \\ \text{souřadnice} \end{array} \right| = \\ &= \int_0^R \int_{\pi/4}^{\pi/2} \int_0^{2\pi} (\rho^2 \cos^2 \vartheta \cos^2 \varphi + \rho^2 \cos^2 \vartheta \sin^2 \varphi) \cdot \rho^2 \cos \vartheta d\vartheta d\varphi d\rho = \\ &\quad \text{Jacobiano}\end{aligned}$$

$$= \int_0^R \int_{\pi/4}^{\pi/2} \int_0^{2\pi} \rho^4 \cos^3 \vartheta d\vartheta d\varphi d\rho = \left| \begin{array}{l} \text{rada} \\ \text{separabilité} \end{array} \right| =$$

$$= \int_0^R \rho^4 d\rho \cdot \int_{\pi/4}^{\pi/2} \cos \vartheta \cdot (1 - \sin^2 \vartheta) d\vartheta \cdot \int_0^{2\pi} 1 d\varphi = \left| \begin{array}{l} u = \sin \vartheta \\ du = \cos \vartheta d\vartheta \end{array} \right| =$$

$$= 2\pi \cdot \frac{R^5}{5} \cdot \int_{\sqrt{2}/2}^1 (1 - u^2) du = \frac{2}{5} \pi R^5 \left[u - \frac{u^3}{3} \right]_{\sqrt{2}/2}^1 =$$

$$= \frac{2}{5} \pi R^5 \left[1 - \frac{1}{3} - \frac{\sqrt{2}}{2} - \frac{\sqrt{2}}{6} \frac{1}{4} \right] = \frac{2}{5} \pi R^5 \frac{1}{12} (8 - 5\sqrt{2}) = \frac{1}{30} \pi R^5 (8 - 5\sqrt{2})$$

+ $\frac{2\sqrt{2}}{3 \cdot 8}$

$$(x^4 + y^4)^{1/3} \leq 2x^2y^2, \quad x \geq 0 \quad y \geq 0$$

$$x = p \sqrt[4]{\sin \varphi} \quad y = p \sqrt[4]{\cos \varphi}$$

$$\mu_2 y > 0 \Rightarrow \varphi \in (0, \frac{\pi}{2})$$

$$A_J = \frac{1}{2} p \frac{1}{\sqrt[4]{\sin \varphi \cos \varphi}}$$

meist ✓

$$\begin{aligned} \mu_2(s) &= \int_0^{\pi/2} \int_0^1 \frac{1}{2} p \frac{1}{\sqrt[4]{\sin \varphi \cos \varphi}} d\varphi dy = \frac{1}{4} \int_0^{\pi/2} \frac{(mu_2\varphi)^{3/2}}{(\frac{1}{2} mu_2\varphi)^{1/2}} d\varphi = \\ &= \frac{\sqrt{2}}{4} \int_0^{\pi/2} mu_2 y d\varphi = \frac{\sqrt{2}}{4} \left[-\frac{1}{2} \cos 2\varphi \right]_0^{\pi/2} = \frac{\sqrt{2}}{4} \end{aligned}$$

$$A = \{(x, y, z) \in \mathbb{E}^3 : \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} \leq 1\} \quad \int_A |z| dx dy dz = ?$$

I.

$$\int_A |z| dx dy dz = \begin{vmatrix} u = \frac{x}{a} & \det \left(\frac{\partial(u, v, w)}{\partial(x, y, z)} \right) = \begin{vmatrix} \frac{1}{a} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{b} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{2}{c} \end{vmatrix} = \\ v = \frac{y}{b} \\ w = \frac{z}{c} \end{vmatrix} = \frac{2}{abc} \frac{z}{c}$$

$$\begin{aligned} dx dy dz &= \frac{abc^2}{2|z|} du dv dw = \iiint \frac{abc^2}{2} du dv dw = \\ &\quad \text{u2 v2 w2} \leq 1 \\ &= \frac{1}{2} abc^2 \cdot \frac{4}{3} \pi = \frac{4}{6} \pi abc^2 = \frac{2}{3} \pi abc^2 \end{aligned}$$

II

$$\begin{aligned} x &= ap \cos J \sin \varphi \\ y &= bp \sin J \sin \varphi \\ z &= c \sqrt{g \mu u} \end{aligned}$$

$$A_J = \frac{1}{2} abc \frac{3}{2} \frac{\cos J}{\sqrt{\mu u}}$$

$$\begin{aligned} I &= \int_A |z| dx dy dz = 2 \iiint z dx dy dz = 2 \int_0^{\pi/2} \int_0^{\pi/2} \int_0^1 c \sqrt{g \mu u} \frac{1}{2} abc \frac{3}{2} \frac{\cos J}{\sqrt{\mu u}} \\ &\quad \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1 \\ &\quad z > 0 \end{aligned}$$

$$= abc^2 \cdot 2\pi \frac{1}{3} \int_0^{\pi/2} \cos J dJ = \frac{2}{3} \pi abc^2$$