

4.4.18 Poznámka

Všimněme si, že funkce $y_1(x) = x$ a $y_2(x) = \ln(x)$ jsou zcela zjevně lineárně nezávislé, přesto ale existuje bod $x_0 = e$, v němž je příslušný wronskián nulový, tj.

$$W_{y_1, y_2}(e) = \begin{vmatrix} x & \ln(x) \\ 1 & x^{-1} \end{vmatrix}(e) = 1 - \ln(x)|_{x=e} = 0.$$

Z předchozí věty tedy plyne, že obě funkce nemohou být na intervalu \mathbf{R}^+ řešením žádné lineární diferenciální rovnice druhého řádu $y''(x) + p_1(x)y'(x) + p_0(x)y(x) = 0$.

4.4.19 Komentář

Jednou z nejzásadnějších otázek celé teorie diferenciálních rovnic je otázka existence řešení každé lineární diferenciální rovnice tvaru $\widehat{L}(y(x)) = 0$. Pro rozřešení této otázky je účelné reformulovat příslušnou úlohu do tvaru soustavy diferenciálních rovnic prvního řádu.

4.4.20 Definice

Sadu n diferenciálních rovnic tvaru

$$\begin{aligned} y'_1 &= \varphi_{11}(x)y_1 + \varphi_{12}(x)y_2 + \dots + \varphi_{1n}(x)y_n \\ y'_2 &= \varphi_{21}(x)y_1 + \varphi_{22}(x)y_2 + \dots + \varphi_{2n}(x)y_n \\ &\vdots \\ y'_{n-1} &= \varphi_{(n-1),1}(x)y_1 + \varphi_{(n-1),2}(x)y_2 + \dots + \varphi_{(n-1),n}(x)y_n. \\ y'_n &= \varphi_{n1}(x)y_1 + \varphi_{n2}(x)y_2 + \dots + \varphi_{nn}(x)y_n, \end{aligned} \tag{4.44}$$

kde $\varphi_{ij}(x)$ jsou spojitými funkcemi na otevřeném intervalu I , nazýváme *soustavou n diferenciálních rovnic prvního řádu*. Řešením soustavy (4.44) rozumíme $ntici$ spojité diferencovatelných funkcí $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x) \in C^1(I)$, které řeší soustavu (4.44). Cauchyovou úlohou pro soustavu diferenciálních rovnic pak rozumíme soustavu (4.44) zadanou společně s počátečními podmínkami

$$y_k(x_0) = \sigma_k \in \mathbf{R}, \quad (k = 1, 2, \dots, n).$$

4.4.21 Poznámka

Nejprve si uvědomme, že lineární diferenciální rovnice $\widehat{L}(y(x)) = 0$ splyne po substituci

$$y_1(x) = y(x), \quad y_2(x) = y'(x), \quad y_3(x) = y''(x), \dots, \quad y_n(x) = y^{(n-1)}(x), \quad y'_n(x) = y^{(n)}(x)$$

se soustavou (4.44), pokud $\varphi_{12}(x) = \varphi_{23}(x) = \varphi_{34}(x) = \dots = \varphi_{(n-1),n}(x) = 1$ a $\varphi_{ij}(x) = 0$ pro $i \neq j - 1$. Souběžně s tím se Cauchyovy podmínky $y^{(k)}(x_0) = d_k$ rovnice $\widehat{L}(y(x)) = 0$ transformují na Cauchyovy podmínky $y_k(x_0) = \sigma_k = d_{k-1}$ soustavy (4.44). Potvrdit existenci řešení rovnice $\widehat{L}(y(x)) = 0$ tedy de facto znamená garantovat řešení každé soustavy tvaru (4.44). Na této úvaze je také založena základní věta teorie diferenciálních rovnic 4.4.24.

4.4.22 Věta – existenční věta pro soustavu diferenciálních rovnic 1. řádu

Nechť pro všechny indexy $i, j \in \widehat{n}$ jsou funkce $\varphi_{ij}(x)$ spojitými funkcemi na otevřeném intervalu I . Nechť $x_0 \in I$ a $\vec{\sigma} = (\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_n) \in \mathbf{R}^n$. Pak soustava (4.44) má na I řešení $\vec{y}(x)$ vyhovující podmínce $\vec{y}(x_0) = \vec{\sigma}$.

Důkaz:

- úloha nalézt řešení soustavy rovnic (4.44) s počáteční podmínkou $\vec{y}(x_0) = \vec{\sigma}$ v Cauchyově tvaru (viz definice 4.4.9)

je ekvivalentní s úlohou nalézt vektor funkcí $\vec{y}(x)$ s definičním oborem I tak, aby

$$\begin{aligned} y_1(x) &= \int_{x_0}^x \left(\sum_{j=1}^n \varphi_{1j}(t) y_j(t) \right) dt + \sigma_1 \\ y_2(x) &= \int_{x_0}^x \left(\sum_{j=1}^n \varphi_{2j}(t) y_j(t) \right) dt + \sigma_2 \\ &\vdots \\ y_n(x) &= \int_{x_0}^x \left(\sum_{j=1}^n \varphi_{nj}(t) y_j(t) \right) dt + \sigma_n \end{aligned} \tag{4.45}$$

- tuto úlohu řešíme tzv. *metodou postupných approximací*, tj. konstruujeme posloupnost funkcí

$$\vec{y}^{(\ell)}(x) = (y_1^{(\ell)}(x), y_2^{(\ell)}(x), \dots, y_n^{(\ell)}(x))^T$$

tak, že $\vec{y}^{(\ell)}(x) \xrightarrow{\ell \rightarrow \infty} \vec{y}(x)$, kde $\vec{y}(x)$ je hledané řešení soustavy (4.45) na I

- takovou posloupnost definujeme rekurentně předpisem

$$\vec{y}^{(0)}(x) = (\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_n)^T, \quad y_i^{(\ell)}(x) = \int_{x_0}^x \sum_{j=1}^n \varphi_{ij}(t) y_j^{(\ell-1)}(t) dt + \sigma_i \tag{4.46}$$

- nyní dokážeme, že na každém uzavřeném intervalu $J \subset I$, pro nejž $x_0 \in J$, konverguje posloupnost $(\vec{y}^{(\ell)}(x))_{\ell=0}^{\infty}$ stejnomořně k funkci $\vec{y}(x)$, která úlohu (4.45) řeší
- označme délku intervalu J symbolem L
- označme $Y := \max\{|\sigma_1|, |\sigma_2|, \dots, |\sigma_n|\}$
- dále ze spojitosti funkcií $\varphi_{ij}(x)$ na kompaktním intervalu J víme, že existuje $K \in \mathbf{R}$ tak, že pro všechna $i, j \in \hat{n}$ a všechna $x \in J$ platí nerovnost $|\varphi_{ij}(x)| \leq K$
- ze vztahu (4.46) vyplývá, že pro každé $i \in \hat{n}$ platí:

$$|y_i^{(1)}(x) - y_i^{(0)}(x)| = |y_i^{(1)}(x) - \sigma_i| \leq nKY|x - x_0|$$

- analogicky pro každé $i \in \hat{n}$ (jak lze dokázat matematickou indukcí) platí:

$$|y_i^{(\ell+1)}(x) - y_i^{(\ell)}(x)| \leq nY \frac{n^\ell K^{\ell+1} |x - x_0|^{\ell+1}}{(\ell+1)!} \leq Y \frac{n^{\ell+1} K^{\ell+1} L^{\ell+1}}{(\ell+1)!} \tag{4.47}$$

- pro $i \in \hat{n}$ nyní označme

$$y_i(x) = \lim_{\ell \rightarrow \infty} y_i^{(\ell)}(x) = \lim_{\ell \rightarrow \infty} \left[y_i^{(0)}(x) + \sum_{k=0}^{\ell-1} (y_i^{(k+1)}(x) - y_i^{(k)}(x)) \right] = \sigma_i + \sum_{k=0}^{\infty} (y_i^{(k+1)}(x) - y_i^{(k)}(x))$$

- uvedená limita skutečně existuje, neboť platí vztah (4.47), který garantuje, že konvergentní číselná řada

$$Y \sum_{k=0}^{\infty} \frac{n^{\ell+1} K^{\ell+1} L^{\ell+1}}{(\ell+1)!} = Y (e^{nKL} - 1)$$

je majorantní řadou k řadě $\sum_{k=0}^{\infty} (y_i^{(k+1)}(x) - y_i^{(k)}(x))$

- podle Weierstrassova kritétia 2.2.14 navíc konverguje zkoumaná řada na J stejnomořně
- tudíž i pravá strana ve vztahu (4.46) konverguje, a platí tedy (po záměně limity a integrálu))

$$y_i(x) = \int_{x_0}^x \sum_{j=1}^n \varphi_{ij}(t) y_j(t) dt + \sigma_i, \quad (i \in \hat{n}),$$

což prokazuje fakt, že takto zkonstruovaný vektor $\vec{y}(x)$ řeší soustavu (4.45) na J

- protože každé $x \in I$ leží v některém uzavřeném intervalu $J \subset I$, je $\vec{y}(x)$ řešením soustavy (4.45) na celém I

4.4.23 Poznámka

Následující text se bude zabývat dvěma fundamentální otázkami celé teorie diferenciálních rovnic. A sice, kolik existuje lineárně nezávislých řešení dané rovnice a kolik řešení má Cauchyova úloha pro rovnici s nulovou pravou stranou.

4.4.24 Věta – základní věta teorie diferenciálních rovnic

Vektorový prostor všech řešení diferenciální rovnice $\widehat{L}(y(x)) = 0$ řádu n má dimenzi n , tj. $\dim(\Omega_0) = n$.

Důkaz:

- podle existenční věty 4.4.22 lze ke každé n tici podmínek $y_k(x_0) = \sigma_k$ ($k \in \hat{n}$) nalézt řešení soustavy (4.44)
- to tedy značí, že po přeznačení (viz poznámka 4.4.21)

$$y_1(x) = y(x), \quad y_2(x) = y'(x), \quad y_3(x) = y''(x), \dots, \quad y_n(x) = y^{(n-1)}(x), \quad y'_n(x) = y^{(n)}(x),$$

Ize řešit každou Cauchyovu úlohu 4.4.9 s podmínkami $y^{(k)}(x_0) = d_k$ pro $k = 0, 1, \dots, n-1$

- formálně navíc: $\sigma_k = d_{k-1}$
- zvolme nyní n řešení Cauchyovy úlohy 4.4.9 takových, že první z nich má vektor počátečních podmínek (stanovených v bodě $x_0 \in I$) rovný $(1, 0, 0, \dots, 0)$, druhý rovný $(0, 1, 0, \dots, 0)$, třetí $(0, 0, 1, 0, \dots, 0)$, atd.
- označme tato řešení $z_m(x)$, $m = 1, 2, \dots, n$ a ukažme, že jsou lineárně nezávislá
- protože Wronského determinant těchto funkcí vyčíslený v bodě $x = x_0$ má hodnotu jednu (neboť Wronského matice je jednotkovou maticí), jsou podle důsledku 4.4.16 funkce $z_m(x)$, kde $m = 1, \dots, n$, lineárně nezávislé
- zbývá ukázat, že přidáme-li do lineárně nezávislého souboru funkcí $z_1(x), z_2(x), \dots, z_n(x)$ další funkci $w(x)$, pro kterou také platí, že $\widehat{L}(w(x)) = 0$, pak je takto vzniklý soubor lineárně závislý
- pro funkci $w(x)$ označme $\beta_i = w^{(i)}(x_0)$ a ukažme, že $w(x)$ lze nakombinovat z funkcí souboru $z_1(x), z_2(x), \dots, z_n(x)$
- hledejme tedy konstanty $c_1, c_2, \dots, c_n \in \mathbf{R}$ tak, že $\sum_{m=1}^n c_m z_m(x) = w(x)$
- protože odtud plyne, že $w^{(i)}(x) = \sum_{m=1}^n c_m z_m^{(i)}(x)$, lze celé řešení s výhodou (po dosazení $x = x_0$) převést do tvaru soustavy

$$\begin{pmatrix} z_1(x_0) & z_2(x_0) & \dots & z_{n-1}(x_0) & z_n(x_0) \\ z'_1(x_0) & z'_2(x_0) & \dots & z'_{n-1}(x_0) & z'_n(x_0) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ z_1^{(n-1)}(x_0) & z_2^{(n-1)}(x_0) & \dots & z_{n-1}^{(n-1)}(x_0) & z_n^{(n-1)}(x_0) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \beta_0 \\ \beta_1 \\ \vdots \\ \beta_{n-1} \end{pmatrix}$$

pro neznámé $c_1, c_2, c_3, \dots, c_n$

- její determinant je ale totožný s wronskianem $W_{z_1, z_2, \dots, z_n}(x_0)$, o němž již víme, že není nulový
- proto má uvedená soustava řešení, a $w(x)$ je tedy skutečně lineární kombinací funkcí $z_1(x), z_2(x), \dots, z_n(x)$
- uzavíráme proto, že $\dim(\Omega_0) = n$

4.4.25 Definice

Každá množina n lineárně nezávislých řešení $\{y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)\}$ rovnice $\widehat{L}(y(x)) = 0$, jež podle věty 4.4.24 generuje bázi vektorového prostoru Ω_0 všech řešení rovnice $\widehat{L}(y(x)) = 0$, se nazývá *fundamentálním systémem* řešení diferenciální rovnice $\widehat{L}(y(x)) = 0$, resp. $\widehat{L}(y(x)) = q(x)$.